

Giżycko, dnia 18.06.2015r.

Pytania i odpowiedzi do konkursu na „Opracowanie koncepcji urbanistyczno-architektonicznej przebudowy kładki dla pieszych nad kanałem Giżyckim w Giżycku”.

Pytanie nr 1.

„Planowana geometria kładki zakłada formę pierścienia wyniesionego $\frac{1}{2}$ obwodu ponad teren i wodę. Proszę o informacje, który z zaznaczonych kierunków widokowych 1 czy 2 jest dominujący? W celu odpowiedniego ukierunkowania luku”.

Odpowiedź:

Oba kierunki widokowe mają jednakowe znaczenie (obserwacja traktu żeglugowego kanału Giżyckiego).

Jednocześnie informuję, że regulamin konkursu nie narzuca kształtu i formy kładki.

Pytanie nr 2.

„Czy jest możliwość lokalnego podniesienia nadbrzeża w strefie wejść na projektowaną kładkę o wartość około 1-1.5m? Związane jest to z przystosowaniem geometrii - kąta nachylenia kładki dla ruchu osób niepełnosprawnych + ruch rowerowy”.

Odpowiedź:

Nie jest planowane podniesienie nadbrzeża - związane jest to z warunkiem technicznym określonym przez RZGW w Warszawie (rozdział II regulaminu, pkt.4 podpunkt 4.4 lit.a) oraz z bezpośrednim stykiem z istniejącymi pasami drogowymi ul.3 Maja i ul.Nadbrzeżnej do zachowania (rozdział II regulaminu, pkt.4 podpunkt 4.7. lit.c).

Pytanie nr 3.

„Czy w związku z wykonaniem przyczółków dla projektowanej kładki istniejące drogi piesze i rowerowe mogą zostać zmodyfikowane? Przesunięcie lub oddalenie”.

Odpowiedź:

Tak – jest to zgodne z regulaminem.

Pytanie nr 4.

„Jak należy rozumieć swobodne przejście pod kładką - szerokość min. 1.5m między konstrukcją kładki a kanałem? Jaka zakładana wysokość przejścia w świetle?”

Odpowiedź:

Jest to pas terenu umożliwiający swobodne dojście pieszych do brzegów kanału (np. karmienie kaczek).

Pytanie nr 5.

„Jaka jest szerokość skrajni drogi wodnej? Ile może wynosić maksymalnie wartość a =? Załącznik 2”.

Odpowiedź:

Szerokość skrajni drogi wodnej jest to szerokość drogi wodnej między istniejącymi ubezpieczeniami kanału, o ruchu dwukierunkowym.

BURMISTRZ
Miasa Giżycka
Wojciech Karol Inaszkiewicz